2 つの周波数で駆動した振動体による超音波接合の基礎検討

Fundamental Study of Ultrasonic Metal Welding by two Frequencies Driving Vibrator

○杉山 慶¹, 齋藤大貴¹, 淺見拓哉², 三浦 光² *Kei Sugiyama¹, Daiki Saito¹, Takuya Asami², Hikaru Miura²

Abstract: The welding of metals by ultrasonic vibration doesn't have the necessity for preprocessing of metal sample, and this method have a no damage to metal sample because of the method using no heat. But, these methods have problems of directional welding strength, so the vibration trajectory is a straight line because of the difference between longitudinal and torsional vibration amplitude. The purpose of this study is development of vibrator for uniform and high intensity in a welding part. In previous paper, vibrator with diagonal slits obtain plane vibration trajectory. In this paper, characteristics of ultrasonic metal welding by using the plane vibration trajectory varying the static pressure was examined.

1. はじめに

超音波接合とは、重ね合わせた金属薄板の境界面に 超音波振動を加えることにより、境界面で金属結合を 生じさせ、接合する方法である. 超音波接合法は、熱 を使用しない接合のため、融点が異なる異種の金属同 士でも接合可能である. しかし、超音波接合法には接 合強度が弱い、接合対象の設置の仕方により強度が異 なるといった問題点がある.

筆者らはこれらの問題点を解決するため,縦振動と ねじり振動の2つの振動をする超音波振動体に,2つ の周波数を同時に印加した場合に得られる方向性を持 たない面状の軌跡の振動を用いた超音波接合法の検討 を行っている.本稿では,銅板とアルミニウム板を接 合対象とし,接合のための加圧,また入力電力と接合 強度(引っ張りせん断力)の関係について検討を行っ た.

2. 超音波振動体及び接合実験装置

図1は,実験に用いた超音波振動体の概略である. 図に示すように,超音波振動体は,20kHz 用ボルト 締めランジュバン型振動子,エキスポネンシャルホ ーン及び斜めスリットを有する一様棒をねじで結合 したものである.なお,一様棒の先端には,接合の ための先端が曲面となっている接合チップを接続し ている.また,この振動体は18.1kHzと18.9kHzの 2つの共振周波数があることが分かっている^[1].

次に, 接合実験の方法について記す. 図2は接合 機の一部の写真である. 接合実験の方法は次の通り である。図に示すように, 精密バイスで銅板(厚さ 3mm, 幅 20mm, 長さ 40mm)を固定し, その上に

1:日大理工・学部・電気 2:日大理工・教員・電気

アルミニウム板 (厚さ 0.5mm, 幅 20mm, 長さ 40mm) を重ねる. 次に, 精密バイスを上昇させることで, 接合チップを用いて接合対象に加圧を加える. そし て, 超音波振動体を用いて境界面に超音波振動を加 える.

3. 接合時の振動軌跡の検討

接合実験を行うにあたり,接合時に接合対象に対し て加える接合チップの振動軌跡を測定した.測定は, 銅板とアルミニウム板を図2の接合機により,100Nの 加圧を加えた時の接合チップの振動軌跡を2台のレー ザドップラ振動計を用いて行った.なお,測定は印加



Figure 1. Ultrasonic vibration source.



Figure 2. Welding machining.

する周波数が 18.1kHz のみの場合と, 18.1kHz と 18.9kHz の 2 つの周波数の場合で行った. 図 3 はその測 定結果である. 図はいずれも横軸に縦振動振幅,縦軸 にねじれ振動振幅をとっている. 同図 (a) は, 18.1kHz で駆動させた場合, 同図 (b) は 18.1kHz と 18.9kHz の 2 つの周波数で同時に駆動させた場合の結果である. 同図 (a) より, 18.1kHz の単一の周波数で駆動させた 場合には直線軌跡の振動が得られる. 一方, 同図 (b) より, 18.1kHz と 18.9kHz の 2 つの周波数で駆動させた 場合には, 面状軌跡の振動が得られることが分かった.

接合実験では、同図(b)に示した面状の振動軌跡に よる異種金属の接合特性の比較として、同図(a)に示 した線状の振動軌跡による接合も行った.

4. 加圧また入力電力と接合強度の関係の検討

銅板とアルミニウム板の接合実験より、加圧また平 均入力電力と接合強度の関係の検討を行った. 測定は, 接合チップの振動を図3に示すような線状軌跡(縦振 動振幅:10µm_{p-p}) 又は面状軌跡(縦振動振幅:10µm_{p-p}, ねじり振動振幅:8.5µmp.p)とし、加圧を 0~200N ま で変化させて行った.なお,接合時間は 20s 一定で 行った. また, 接合強度は JIS Z 3136 の方法に準拠 した引っ張り試験により測定した. 図4は加圧を変 化させた場合の接合強度の結果である. 図は横軸に 加圧の大きさを、縦軸に接合強度をとっている.図 より、接合強度は両軌跡とも、加圧を大きくするの にしたがって高くなることが分かった.また、同じ 加圧の大きさで比較すると、強度はいずれの加圧の 大きさにおいても, 接合チップの振動が面状軌跡に よる接合の方が線状軌跡による接合に対して高くな り,約1.7倍の接合強度を得られることが分かった.

次に、図5は図4の結果より求めた接合中の平均 電力に対する接合強度の結果である.図5は横軸に 平均電力を,縦軸に接合強度をとっている.図より, 接合強度は両軌跡とも、平均電力の上昇に伴い、高 くなることが分かった.また、平均電力が同じ場合 の接合強度は、接合チップの振動が面状の軌跡の方 が、線状の軌跡よりも高くなっている.これは、図 3 (b) に示すように、振動が各方向に対して得られ ているため、効率よくアルミ板と銅板の間に振動を 加えることができたためと考えられる.

5. おわりに

今回の実験で、同じ電力を印加したときに2つの周 波数を印加した時の方が高い強度が得られることが分 かった.今後の課題としては、方向性の検討のため接 合するとき、精密バイスを回転させることによる電力 との関係、およびその時の強度との関係について検討 を行いたいと考えている.

6. 参考文献

[1]坂井良平, 友田 慧, 好岡隼矢, 淺見拓哉, 三 浦 光, 平成 24 年度 日本大学理工学部学術講演会 論文集 pp.1055-1056.



Figure 3. Vibration loci in welding.



Figure 4. Relationship between welding strength and static pressure.



