垂直軸型風車モデルの伴流計測

Wake-flow Measurement of Vertical Wind Turbine Model

○中村辰也¹, 寺内凉¹, 箕輪翔吾¹, 深澤勇斗², 関谷直樹³, 松本彰³

Tatsuya Nakamura, Ryo Terauchi, Syougo Minowa, Yuto Fukazawa, Naoki Sekiya, Akira Matsumoto

The wind energy has been used in various forms for a long time. Recently, a wind turbine is in the limelight as a device that produces renewable energy. Although the vertical axis types are in development still on the way, it is possible to install them in sites where the wind direction is highly variable. However, many of studies were concerned with the improvement of the aerodynamic characteristics of their blades. The problems that the wind-environment is greatly influenced by the wind turbine as a rotating body are overlooked. Therefore, we pay attention to relationship between the turbine efficiency and the velocity field around the turbine and proceed with the velocity measurement of the wake flow now.

1. はじめに

風エネルギーは古くから用いられ,多種多様な形態 で利用されてきた.最近では再生可能エネルギーとし て脚光を浴びている風力発電がある.商業的には専ら 水平軸風車が多く使用されているが,騒音や立地条件 等問題も多い.一方,まだ開発途上にあるものの,垂 直軸風車は,風に対する指向性がないため,小型のも のであれば街中での立地も十分可能である.これまで の研究の多くは垂直軸風車ブレードの空力的特性の向 上^{(1),(2)}に関するものであった.しかしながら,回転体 としての風車のまわりの風環境が大きく変わるという 問題は見過ごされているようである.そこで我々は, 風車効率と風車まわりの速度場との関連性に着目して, 研究を計画した.本報告はこの研究の第一段階として, 風車の伴流の速度場を,X型熱線風速計を用いて調べ た結果である.

2. 実験装置および実験方法

実験は日本大学理工学研究所の大型低速風洞を使用 して行った. 測定部は 2[m]×2[m]の正方形断面を持ち, 長さは 5.3[m]である.供試模型は、半径Rが 100[mm] で,NACA0012 翼型を持つブレードは,スパン長Lが 200[mm], コード長cが 50 [mm]の揚力型垂直軸風車タ イプのモデルで、上下の薄い円盤でブレードを固定し た.実験はX型の熱線風速計を用いて、風車モデル伴 流の主流方向速度成分Uと横幅方向成分Vの分布を測 定した.実験方法は、先ず、伴流測定の前に風車の影 響のない位置に熱線プローブを置いて,風速を 2.5, 5, 10[m/s]と変化させ、熱線風速計の較正を行なう.その 後,主流風速をU₀=5[m/s]に設定する.計測はPCに接続 したAD変換器によって行った.変換開始トリガーは、 Fig1 に黒で示したブレードの 1/4cが光センサーを通過 した点とした. また,回転角の原点φ=0[deg]もこの位 置とし、φ=0[deg]から 630[deg]まで 0.125[deg]間隔で 5040 点, 256 組のデータをサンプルする. その後, こ れらのデータをもとに,時間平均速度,位相平均速度 を算出する. 今回の実験では風車特性に関わるパラメ ータとしては周速比λ(=風車外縁の周速度/主流風速)の

みを変え、ブレード枚数n=3、取り付け角 α =5°で全 ての実験を通して一定とした. λ は主流風速を一定と し、風車回転数によって λ =0.4 (190[rpm])から 2.4(1145[rpm])と変えた.

座標原点は風 車回転軸の長手 方向中央に採り, 主流方向をx軸, 横幅方向をy軸,

そして,長手方



Fig.1 Trigger point of AD convertor

向を z 軸とした. 測定位置はブレードの長手方向中央 位置(z=0)で固定し, x=200 ~600[mm]の範囲で 5 点, y=±700[mm]の範囲で約 45 点とした.

3.実験結果および考察

3.1 時間平均速度分布

周速比 λ の違いによる平均的速度場の変化を見る ために特定の λ において, x=200mmにおける時間平均 速度 \overline{U}/U_0 と \overline{V}/U_0 のy方向分布をFig.2 に示した.



component \overline{U}/U_0 and \overline{V}/U_0 (x=200[mm])

ここで、図中の破線は風車外縁位置を、そして矢 印は風車回転方向を表している.ここで、y>0の領 域は主流と風車の回転方向が逆向き、すなわち向か

1:日大理工・学部・機械2:日大理工・院・機械3:日大理工・教員・機械

い風の領域, y<0 の領域は同じ向き, すなわち追い 風の領域である. λ=0.4 のŪ/U₀分布を見ると, 伴流内 の減速は他のλに比べ小さく,風車内部を通過する流 れがあると推測できる. λ=1.0 においてもまた, y=0[mm]付近でŪ/U₀の回復が見られるが、これは風 車内部への風の通り抜けを表わしていると考えられ る. これに対してλ>1.6 では速度回復はなく, 完全な 死水領域を形成している. 一方 V/U₀の分布は, λ=1.0 のŪ/Uoの速度回復が見られたy=0[mm]でわずかに負 の値をとるが、λ>1.6ではほぼ0である.また、λの値 に関係なく、風車直径に相当するy=200[mm]におい $\overline{V}/U_0>0$ で大きく、流体を外側に掃き出している. Fig.3 はλの変化によるŪ/U₀分布の変化をまとめたもの である. λが大きくになるにつれて, y=±100[mm]付近 の速度勾配が急激になっていく.また,①の太線で 示すように伴流幅が広がり、伴流中心がy>0の方向へ ずれていく. Fig.4 に示すV/U0分布も同様に、y方



Fig.3 Variation of \overline{U}/U_0 profiles to λ (x=200[mm])

向に広がり, λが大きくなるにつれ, y=200[mm]付近 の値は徐々に大きくなっていく.



Fig.4 Variation of \overline{V}/U_0 profiles to λ (x=200[mm])

3.2 位相平均速度分布

3 枚のブレードの相対位置が風車後方の流れにど のような影響をおよぼすかを見るために、 φ に対する 位相平均速度 $U_P/U_0 \ge V_P/U_0$ の分布を φ =0[deg]から 360[deg]まで 5.0[deg]間隔でFig.5 とFig.6 に示す.縦 軸は U_P/U_0 は 0.05, V_P/U_0 は 0.03 ずらしてある.特徴的 な時間平均分布が見られた λ =1.0 では、風車が1回転 する間に黒円で示す特徴的な分布が周期的に3回繰 返して見られた. $U_P/U_0 \ge V_P/U_0$ 分布を対比して見ると、 y=-100[mm]付近で U_P/U_0 が加速を示す φ で



は、 V_P/U_0 は正の値をとる.また、 U_P/U_0 の加速が弱まるにつれ、 V_P/U_0 は負の値をとるようになる.そして、この分布を周期的に3回繰り返している.この結果は、y=0[mm]に向かって流体を運ぶ流れ($V_P/U_0>0$)と風車の外側へ流体を吐き出す流れ($V_P/U_0<0$)がそれぞれ交互に U_P/U_0 の加減速によって生じていることを示している.



4. まとめ

3 枚のブレードをもつ垂直軸風車モデルの伴流を 測定した結果,以下のことがわかった.

(1) 周速比が λ =0.4 から 1.6 へ増加すると,風車のす ぐ近くの伴流の速度の時間平均分布は,大きく変化 した.しかし, λ >1.6 になると平均速度場に大きな変 化はほとんど見られなくなった.

(2) 周速比λ=1.0 の位相平均速度U_P/U₀とV_P/U₀の分布 から,3 枚のブレードの失速渦の影響が風車回転に同 期して現れるのがわかった.

今後は,風車効率と失速渦の関係、さらには外部の 風環境への影響を調べていく予定である.

参考文献

(1) 関和市, 機論(B), 57-536(1991), 1297.

(2) 西沢良史,他3名,機論(B),75-751(2009),550.